

Positioniersystem **COLIBRI** Das Kompaktgerät



Die Kompaktgeräte, sogenannte "Intelligente Achsen", entsprechen dem neuesten Stand der Technik und werden vorwiegend bei Neukonstruktionen eingesetzt, die wegen der Kosteneinsparung, der Kompaktheit und Platzersparnis dezentrale Lösungen für die Steuerungen erfordern. Die Kompaktgeräte bestehen aus einem Motor und einer Elektronikeinheit, die eine frei programmierbare Positioniersteuerung mit Programmspeicher, Leistungsendstufe, div. Ein- und Ausgänge und verschiedene Schnittstellen enthält.

Beide Teile sind als Einheit fest miteinander verbunden. Eine dynamische Schrittauflösung sorgt dafür, dass sich der Antrieb im unteren Drehzahlbereich durch ein ruhiges und resonanzarmes Laufverhalten auszeichnet.

Optional ist eine Positionsüberwachung erhältlich, die eine Fehlermeldung (Schleppfehler) erzeugt, wenn der Antrieb mechanisch blockiert wird.

Es gibt verschiedene Steuerungsvarianten, die sich aber nur durch Ihre Software unterscheiden. Kundenspezifische Applikationen sind durch die eingebaute "Download Funktion" des Betriebssystems einfach zu realisieren.

Die Steuerung ist komplett vergossen und bietet dadurch:

- a) Hohe Schutzart, IP67 (ohne Motor),**
- b) optimalen Temperaturhaushalt und**
- c) größte Sicherheit gegen Vibrationen.**

Durch den erweiterten Temperaturbereich aller elektronischen Bauteile ist eine Umgebungstemperatur bis 40°C ohne Fremdbelüftung möglich.

Die Kompaktgeräte gibt es mit Motoren bis ca. 10 Nm, für alle Softwarevarianten, sowie mit den unterschiedlichsten Bedienoberflächen wie Profibus, CANopen, Interbus und ASCII-Bus mit RS485 oder RS422. Durch einen Getriebearbau kann das Drehmoment auch erheblich vergrößert werden.

Die Anschlussspannung bei den Kompakteinheiten beträgt +24 V, 0,2 A für den Steuerteil und wahlweise bis +40 V oder +60 V für die Leistungsendstufen. Der Motorstrom lässt sich über einen Parameter von 0,5 bis 10 A einstellen.

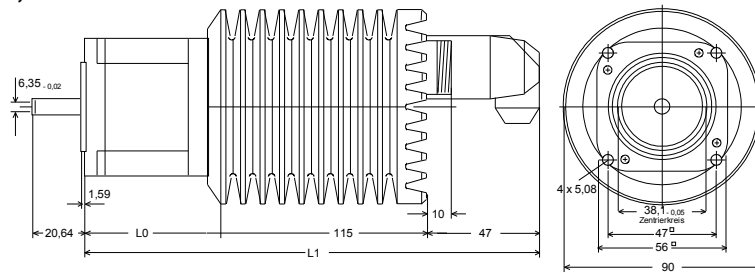
Die Bezeichnungen und Anfangsdrehmomente:

PAC31.1.X.....mit Motor 1,0 Nm.....(+24 - +60 V / bis 3 A)
PAC31.2.X.....mit Motor 1,5 Nm.....(+24 - +60 V / bis 3 A)
PAC12.1.X.....mit Motor 1,5 Nm.....(+24 - +60 V / bis 7 A)
PAC12.2.X.....mit Motor 3 Nm.....(+24 - +60 V / bis 6,5 A)
PAC13.2.X.....mit Motor 5 Nm.....(+24 - +60 V / bis 8,4 A)

Sonderausführungen der Motoren bis 10 Nm sind möglich!

Die Abmessungen:

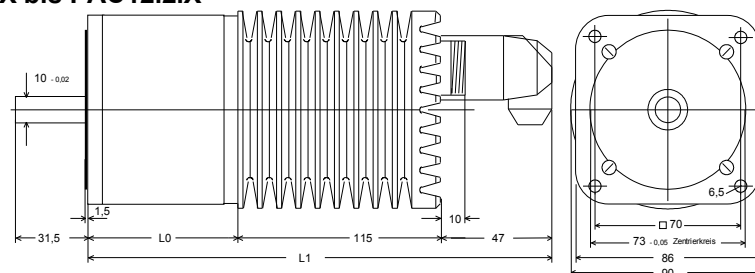
PAC31.1.X, PAC31.2.X



Die Maße sind nicht maßstäblich und in mm angegeben.

COLIBRI	L0	L1
PAC31.1.X	58	220
PAC31.2.X	84	246

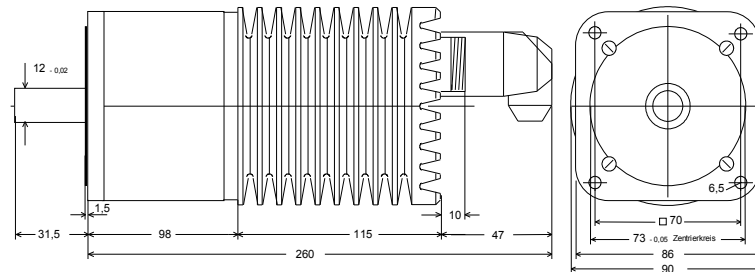
PAC12.1.X bis PAC12.2.X



Die Maße sind nicht maßstäblich und in mm angegeben.

COLIBRI	L0	L1
PAC12.1.X	66	228
PAC12.2.X	98	260

PAC13.2.X



Die Maße sind nicht maßstäblich und in mm angegeben.

Ausführliche Informationen wie Funktionsbeschreibung, Bedienung, Anschlussbelegung, elektrische Daten usw., stehen in den Kurzbeschreibungen und im Handbuch. Beides erhalten Sie über Ihren zuständigen Vertrieb.

Der Vertrieb:

Technischer Handel Schenk

Ansprechpartner: Herr Alexander Schenk
Im Grund 5, 34613 Schwalmstadt

Tel: 0 66 91 / 57 44

Email: info@ths-industriebedarf.de

Web: www.ths-industriebedarf.de

Fax: 0 66 91 / 72 15 6

